



令和6年度7月生【6か月コース】

定員
20名

物流機械運転科 受講生募集案内

募集期間：令和6年4月1日（月）～5月31日（金）

訓練の内容

車両系建設機械や荷役運搬機械の走行訓練、荷扱い及び点検・整備作業の方法等、多様化する物流作業の機械化に対応できる知識・技能・技術を習得します。

主な教科

各種物流機械の構造、原動機、力学、法規等

フォークリフト運転、ショベルローダー等運転、小型移動式クレーン運転、

車両系建設機械運転（整地・運搬・積込み用及び掘削用）、床上操作式クレーン運転、玉掛け作業等



取得資格

技能講習修了証

- *
 ①フォークリフト運転 ④小型移動式クレーン運転
 ②ショベルローダー等運転 ⑤玉掛け
 ③車両系建設機械運転 ⑥床上操作式クレーン運転
 （整地・運搬・積込み用
 及び掘削用）

運転免許証（外部受験）

大型特殊自動車

* ①愛知労働局登録第63号 ②愛知労働局登録第1160号 ③愛知労働局登録第1172号 ④愛知労働局登録第1200号
 ⑤愛知労働局登録第62号 ⑥愛知労働局登録第1199号 [登録有効期間満了日：令和11年3月30日]

訓練期間 6か月 【令和6年7月3日（水）～12月24日（火）】

訓練時間 9：00～15：05

受講料 無料

*テキスト・実習服等23,000円程度（入所時）及び大型特殊自動車運転免許受験料等8,000円程度（受験申請時）が別途必要になります。

施設見学会

開催日時	開催場所
4月17日（水） 9:30～	名古屋港稲永埠頭港湾労働者福祉センター （当センター東実習場東側）
5月8日（水） 9:30～	
5月15日（水） 9:30～	ポリテクセンター名古屋港

- ・訓練の内容や公共職業訓練の受講についての説明と、施設見学を実施します。
- ・事前の予約は必要ありません。見学会開催日の9時30分までに上記開催場所へお越しください。
- ・施設の利用状況により、開催場所が変更になる場合があります。

ポリテクセンター名古屋港HPへ→



令和6年度7月生 募集日程

募集科	定員	募集期間	入所選考日	入所日	修了日
物流機械運転科	20名	令和6年 4月1日(月) ~ 5月31日(金)	令和6年 6月13日(木)	令和6年 7月3日(水)	令和6年 12月24日(火)

※選考開始予定時間は9時20分です。募集期間終了後、当センターから送付する「入所選考の案内」をご確認ください。

募集要項

1. 応募対象者

- 自動車運転免許（普通自動車以上）取得者の方であり、就職を強く希望し、ハローワークに求职申し込みをしている方で、就職に必要な技能・知識を習得することを望まれハローワーク所長の受講指示、支援指示または受講推薦が受けられる方。

※詳しくはハローワークの窓口にお問い合わせください。

※雇用保険受給資格のない方で「求職者支援制度」の利用を希望する方は、居住地を管轄するハローワークにご相談下さい。職業訓練受講給付金が支給される場合があります。

2. 応募方法

- ご自身の居住地を管轄するハローワークで職業相談を受け、受講申し込みをしてください。
- 応募者には、募集期間終了後、「入所選考の案内」を郵送します。

3. 入所選考

- 筆記試験及び面接を行います。
- 筆記用具（鉛筆等2～3本、消しゴム）を持参してください。

4. 選考結果通知

- 本人あて文書にて通知します。

交通のご案内

<公共交通機関利用の方>

- 名古屋駅からあおなみ線「金城ふ頭」駅行きに乗車し「稲永」駅下車、徒歩約20分です。
- 地下鉄名港線「築地口」駅下車3番出口から市バス3番のりば（稲永ふ頭経由）「野跡」駅行きの《幹築地1系統》に乗車し「第二ふ頭」バス停下車、徒歩1分です。午前8時13分発が便利です。

<お車利用の方>

- 受講生用駐車場をご利用いただけます！

駐車場の位置は、当センターHPを参照ください。

- 築地口方面から
「稲永」交差点を左折し、あおなみ線高架橋を過ぎた信号機を左折してすぐです。
- 名四国道・四日市方面から
「十一屋」交差点を右折し、あおなみ線高架橋を過ぎた信号機を左折してすぐです。
- 名四国道・豊橋方面から
「十一屋」交差点を左折し、あおなみ線高架橋を過ぎた信号機を左折してすぐです。

《詳細は、当センター訓練課業務係へお問い合わせください。》

独立行政法人 高齢・障害・求職者雇用支援機構愛知支部

中部職業能力開発促進センター名古屋港湾労働分所

ポリテクセンター名古屋港

<https://www3.jeed.go.jp/nagoyakouwan/poly/>



〒455-0844

名古屋市港区潮凧町3番地

TEL 052-381-2775

